CC-Link

空間光伝送装置

SOT - CP801/803 シリーズ

CC-Link Ver.1.10対応

取扱説明書

ご使用前に必ずお読み下さい。

本取扱説明書をよく読みいただき、内容を理解してから本装置を使用・点検・整備を行なって下さい。

東洋電機株式会社

電子事業部

本社事務所	₹ 480-0393	愛知県春日井市神屋町字引沢1-39番地
/ 神屋工場		TEL<0568>88-1181代) FAX<0568>88-3086
東京営業所	〒101-0047	東京都千代田区内神田2丁目15番9号(古河千代田ビル95号)
		TEL<03>3256-6665 FAX<03>3254-3650
名古屋営業所	〒450-0002	名古屋市中村区名駅5丁目16番17号(花車ビル南館901号)
		TEL<052>581-8508 FAX<052>582-2020
大阪営業所	〒530-0027	大阪市北区堂山町1番5号(大阪合同ビル801号)
		TEL<06>6361-1626 FAX<06>6312-6762
広島営業所	〒732-0802	広島県広島市南区大州3丁目7番2号(KNビル201号)
		TEL<082>285-6194 FAX<082>285-7286

はじめに

このたびは、空間光伝送装置SOT-CP801/803シリーズをご採用頂き、ありがとうございます。

ご使用に当たっては、本書に記載の内容を十分ご理解頂き、工事及びメンテナンスを実施して下さい。

本取扱説明書の中で不明な点や疑問点がありましたら、最寄りの営業所又は 神屋工場電子事業部営業技術課にお問い合わせ下さい。

TEL<0568>88-1181代)

本取扱説明書は、大切に保管して下さい。

概 要

このシリーズは、三菱電機製 P L C の「 C C - L i n k Ver.1.10」に対応した空間光伝送装置(<u>以下 C リモート S O T と略す</u>)です。

CリモートSOTは、占有局数1局のリモートI/Oユニットです。

1台のマスタユニットで本機を最大64台まで接続できます。

入出力各8ビットのパラレルタイプ光伝送装置です。

SOT-CP801シリーズは、SOT-3102H3シリーズ、SOT-NP801シリーズ、SOT-V801シリーズ、SOT-V801トシリーズ、SOT-V801Rシリーズとも通信互換があります。

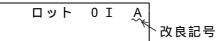
SOT-CP803シリーズは、SOT-3302H3シリーズ、SOT-NP803シリーズ、SOT-V803シリーズとも通信互換があります。

この取扱説明書に記載の固有システム名・製品名・会社名等は各社の商標です。

「CC-Link Ver.1.10」対応機種には、 のロゴマークが付いています。



1「CC-Link Ver.1.10」への対応は、本体裏面銘板の、ロット No,の後の改良記号が "A"以降の機器が対象です。



次

	1.注意事項		4	
	2 . 構 成 2-1.型 式 2-2.構成例 2-3.[3]適用マス	スタ・ローカルユニット	5 5 5 5	
	3 . 各部の名称。	と機能	6	
	4 . 設定と手順 4-1.手 順 4-2.スイッチの 4-3.動作モード 4-4.取 付		7 7 8 10 11	
	5 . 接 続 5-1.接続図 5-2.配線につい		12 12 14	
	6 . プログラミン 6-1.データ交信 6-2.マスタ局の 6-3.マスタ局の 6-4.データ処理 6-5.プログラミ	処理の概要 入出力信号 バッファメモリ 時間	15 15 17 18 23 24	
	7 . トラブルシ: 7-1.トラブル発 7-2.トラブルシ	生時の確認	27 27 28	
	8 . 保守点検		32	
	9.仕 様 9-1.CC-Li 9-2.光伝送仕様		33 33 33	
1	0 . 外 形 図		34	
1	1 . 保 証		35	
1	2.改訂履歴		35	

1.注意事項

(1)使用電源

電源には、本機の仕様電源電圧に適合した安定化電源をご使用下さい。(DC24V±10%)

(2)リセット時間

電源投入後、約1秒間は、内部リセット回路が働くため動作しません。

(3)動作モード設定(M/St-ド時)

パラレルタイプの光伝送装置は、動作モードを一方がマスタ、相手側がスレーブになるように設定する必要があります。

本機は、出荷時の動作モードがマスタ設定になっています。

本機の動作モードをスレーブに変更するには、本体上部のディップスイッチ (1番ピン)をONにします。

(4)設置場所の留意点

屋内で使用して下さい。また、次のような環境下では使用できません。

水・油・塵・埃などが飛散し、光信号の減衰となる要因がある場所

溶剤の蒸気や腐食性ガスのある場所

投受光窓に太陽光・白熱電球など赤外成分を多く含んだ光(外乱光)が直接入光する場所

定格を越える温度・湿度・振動・衝撃が加わる場所

人・その他の障害物により、SOTの光路遮断を起こす場所

強磁界を発生する機器(電磁接触器・モータ等)及び高周波ノイズ源(インバータ 等)のある場所

(5)ケーブルの延長

ケーブルは、データリンクケーブルと電源ケーブルを分離して延長して下さい。

電源ケーブル仕様 0.3mm²以上 50m以内で最短とすること。

50m以内に定電圧電源を用意して下さい。又、電圧降下にも注意して下さい。

データリンクケーブル

伝送速度等により規定されます。「5項.接続」を参照して下さい。

尚、データリンクケーブルには、CC-Link専用ケーブルを使用して下さい。

電源ケーブルもシールド付を推奨します。

(6)データリンクケーブル・電源ケーブルは、ノイズやサージ誘導を受けないよう次の点 に注意して配線して下さい。

主回路や高圧電線・負荷線との近接や束線をせず(100mm 以上離す)単独で配線して下さい。

ケーブル中継部についても同様の配慮をして下さい。

(7)通信設定

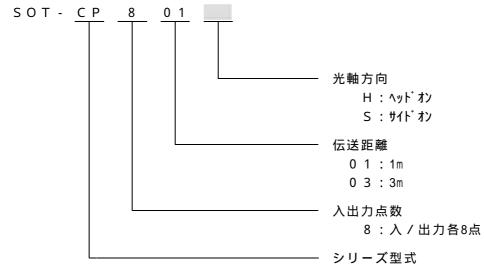
本機は、局番設定・伝送速度設定などいくつかのスイッチ設定項目があります。 「4.[2]項スイッチの設定」を確認の上、設定を行なって下さい。

(8)終端抵抗

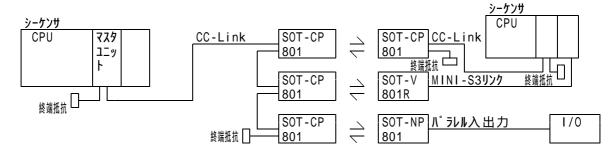
データリンクケーブルの両端には、マスタ・スレーブユニットに付属の終端抵抗を必ず 取付けて下さい。

2.構成

2-1.型 式



2-2. 構成例



2-3. 適用マスタ・ローカルユニット

CリモートSOTは、次のマスタ・ローカルユニットに接続できます。

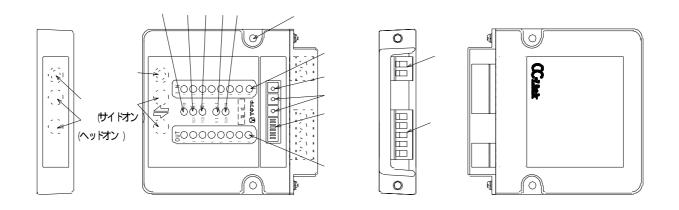
・A1SJ61BT11 AnS/A2USシリーズ用マスタ・ローカルユニット

・AJ61BT11 Aシリーズ用マスタ・ローカルユニット

・A1SJ61QBT11 Q2ASシリーズ用マスタ・ローカルユニット

・AJ61QBT11 QnAシリーズ用マスタ・ローカルユニット・QJ61BT11 Qシリーズ用マスタ・ローカルユニット

3 . 各部の名称と機能



局番設定スイッチ(×2)

本機のリモート局番を設定します。(1~64)

伝送速度設定スイッチ

C C - Linkの伝送速度を設定します。(0~4)

動作モード切替スイッチ

M/Sモード、Xモード等を設定します。

POW(電源表示灯)

本体に電源が正常に印加されているとき、点灯(赤色)します。

DT/RCV(データ正常表示灯/安定受光表示灯)

ノーマルSOTとデータ伝送が可能になるとDT(赤色)点灯、

自機の受光量が安定領域になるとRCV(緑色)点灯します。

CTL/TCD(伝送停止入力表示灯/送信停止入力表示灯)

光伝送停止時CTL(赤色)点灯、光送信停止時TCD(緑色)点灯します。

RUN/ERR(データリンク実行中表示灯/交信エラー表示灯)

マスタ局と正常にデータ交信している時RUN(緑色)点灯、

CC-Linkの交信エラー時ERR(赤色)点灯、スイッチ または を電源ON時に変更したときERR点滅します。

SD/RD(データ送信中表示灯/データ受信中表示灯)

CC-Linkのデータ送信時SD(緑色)点灯、データ受信時RD(赤色)点灯。

IN(データ入力表示灯)

相手側伝送装置への伝送データ(RY)の状態を、1bitごとに赤色で表示します。

OUT(データ出力表示灯)

相手側伝送装置からの伝送データ(RX)の状態を、1 b i t ごとに緑色で表示します。 投受光部

ヘッドオンタイプとサイドオンタイプがあります。

ヘッドオンタイプは、ヘッド部側に送受信用の投受光素子があります。

サイドオンタイプは、型式銘板部側に送受信用の投受光素子があります。

光量調整ボリウム

光量を調整し、伝送距離を変えることができます。

設定距離以上光をとばしたくない場合などに使用します。

カバーをはずして内部のボリウムを調整して下さい。(カバーは、ネジになっています。)

取付穴

本体を固定するための取付穴(2-5)です。

電源コネクタ (PHOENIX CONTACT製 MSTB 2,5/2-ST-5,08)

電源の接続用のコネクタ端子台です。

信号コネクタ (PHOENIX CONTACT製 MSTB 2,5/5-ST-5,08)

CC-Linkの信号伝送用のコネクタ端子台です。

4.設定と手順

4-1.手 順

開始

スイッチの設定

CUE-トSOTの局番伝送速度及び動作モードの設 定をする。 「4-2.スイッチの設定」参照

取 付

SOTを機台に取付ける。

「4-4.取付」参照

ケーブルの配線

電源ケーブル,データリンクケーブルを配線 する。 「5-1.接続図」 「5-2.配線についての注意事項」 参照

光軸調整

光軸調整を行い、各SOTのRCV表示灯を確認する。

マスタユニットの設定

マスタユニットの各部の設定を行う。

回線チェック

CC-Link回線をチェックする。

送受信プログラムの作成

CUE-トSOTに対して送受信を行うためのシーケンスプログラムを作成する。

「6. プログラミング方法」参照

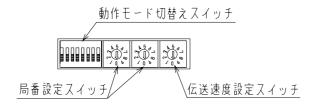
送受信状態のチェック

CUE-トSOTの入出力状態,マスタユニットの異常 検出などにより送受信状態をチェックする。

終了

は、CC-Linkマスタ・ローカルユニットユーザーズマニュアル参照

4-2.スイッチの設定



4-2-1. 局番設定スイッチの設定

局番設定スイッチ

	設 定 内 容
STATION NO.	X10のスイッチ:局番10の位を設定。 X 1のスイッチ:局番 1の位を設定。 局番は01~64局を設定。

局番の設定は、前局が無ければ"01"、前局があれば"前局+前局のユニットの占有局数"にします。(例.前局の局番が"01"で 2局占有タイプのユニットであった場合、自局の局番は"03"となる)

出荷時スイッチ番号は"00"に設定してあります。

空き局番や重複した局番が無いように設定して下さい。

CC-Linkに接続する場合の注意事項については下記のマニュアを参照下さい。

・CC-Linkマスタ・ローカルユニットユーザーズマニュアル

4-2-2. 伝送速度設定スイッチの設定

伝送速度設定スイッチ

	番号	設 定 内 容
	0	156 kbps
\ 5 .	1	625 kbps
	2	2.5 Mbps
/06	3	5 Mbps
B RATE	4	10 Mbps
	5 ~ 9	設定エラー(設定できません)

必ず、マスタ局の設定と一致させて下さい。 設定が異なっている場合には、交信が行えません。

出荷時スイッチ番号は"0"に設定してあります。

CC-Linkに接続する場合の注意事項については下記のマニュアを参照下さい。

・CC-Linkマスタ・ローカルユニットユーザーズマニュアル

4-2-3.動作モード切替スイッチ

設定内容

	設 定 内 容
0 N 1 2 3 4 5 6 7 8 0FF	レバーを上方向へ動かすとONになります。 SW1 M/S(マスタ/スレープ)切替 SW5 常にOFF SW2 モード(M/S、Xモート゚)切替 SW6 常にOFF SW3 常にOFF SW7 常にOFF SW4 TREの設定 SW8 常にOFF

M / S 切替(SW1)

SW1	
OFF	マスタ(送信優先)
ON	スレーブ(受信優先)

2台の伝送装置間で双方向のデータ伝送を行う場合、必ず一方をマスタ、相手側をスレーブにして使用して下さい。

出荷時設定は、"マスタ"です。

モード切替(SW2)

SW2	
0FF	M/SE-F*
ON	XE-F*

M/Sモード:標準双方向伝送

Xモード: 双方向 / 片方向兼用伝送

各モードの説明は、「4-3.動作モードの説明」を参照して下さい。

出荷時設定は、"M/Sモード"です。

TRE設定(SW4)

SW4	
OFF	タイムオーバー時に出力クリア
ON	タイムオーバー時に出力保持

タイムオーバー: C C - L i n k のリフレッシュデータ受信完了から次のリフレッシュデータ受信完了までの時間です。

タイムオーバー監視時間は、ボーレートごとに決まっています。 (固定)

ボーレートごとの監視時間

ボーレート	タイムオーバー監視時間(mS)			
10M	104.8			
5M	104.8			
2.5M	209.7			
625K	833.8			
156K	1677.6			

出荷時設定は、"タイムオーバー時の出力保持"です。

4-2-4.設定完了後の処置

スイッチ設定を変更できないように、付属のスイッチ銘板を張り付けて下さい。 (裏面はシールになっていますので剥離紙をはがして貼り付けて下さい。)

4-3.モードの説明

4-3-1.M/ S E - F

M / S モードを選択するには、モード切替(SW2)を"OFF"にします。

マスタ/スレーブの選択

2 台の伝送装置間で双方向のデータ伝送を行う場合、必ず一方をマスタ、相手側をスレーブにして使用して下さい。 M / S 切替 (SW1)を "ON"にするとスレーブが 選択されます。

電源を投入すると電源表示灯(POW)が点灯します。

相手側伝送装置が、動作範囲外にある場合(非同期時)は、マスタ側が一定周期で送信・受信動作を繰り返します。スレーブ側は、相手機からの送信信号を待っています。

相手側伝送装置が、動作範囲内に入った場合(同期時)は、

- a. マスタ側からの送信信号がスレーブ側に入ります。
- b.スレーブ側は、マスタ側からの送信信号の終了を検知して、自機の送信信号を出 します。
- c. マスタ側は、自機の送信信号を出力後、スレーブ側からの送信信号を受け、この の信号の終了を検知して、次の自機の送信信号を出力します。このように各々相 手側伝送装置の送信動作の終了を検知し交互に送信・受信動作を繰り返します。 同期時には、データ正常表示灯(DT)が点灯します。

受信したデータをチェックした結果、データ正常と判断されるとデータ出力として 出力します。

RCV出力は、投受光部の汚れ或いは光軸のズレなどにより、受光量がDT出力のONレベルの 120%以下になると、安定受光表示灯(RCV)が消灯し、RCV出力が"OFF"となります。

伝送停止入力(CTL)を"ON"すると伝送停止表示灯(CTL)が"点灯"し、送受信動作を強制的に禁止すると共にDT・RCV出力及びデータ出力が全点"OFF"します。M/Sモード選択時、CリモートSOTのリモート入力の"RY1F"は伝送停止入力(CTL)となります。

4-3-2. X モード

Xモードの選択

Xモードを選択するには、モード切替(SW2)を"ON"にします。

Xモードは、M/S切替の設定が無効となります。

電源を投入すると電源表示灯(POW)が点灯します。

送信停止機能の選択

2台の伝送装置間で片方向のデータ伝送を行う場合、送信停止入力(TCD)を使います。TCD入力を"ON"にすると送信停止し、受信動作のみとなります。

相手側伝送装置が動作範囲外にある場合(非同期時)は、TCD入力が"OFF"側の伝送装置は、一定の周期で送信・受信動作を繰り返します。TCD入力が"ON"側の伝送装置は受信待ちの状態です。

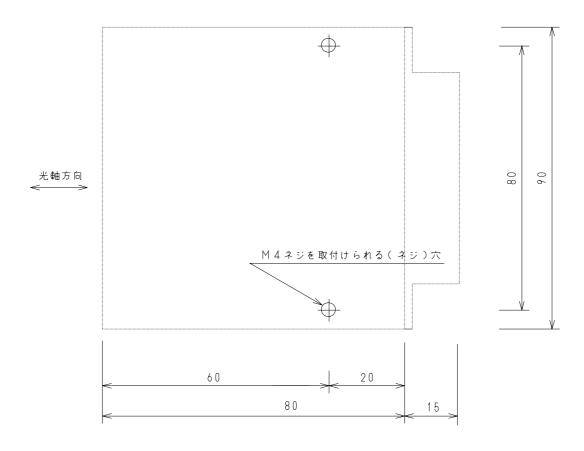
相手側伝送装置が動作範囲内にある場合(同期時)

- a. TCD入力が"OFF"側の伝送装置は、一定の周期で送信・受信動作を繰り返します。
- b. T C D 入力が"ON"側の伝送装置は、相手機からの光信号を正常に受信すると、D T 及びデータ出力を出力します。
- c.この状態で、TCD入力を"ON" "OFF"にすると、M/Sモードと同様に双方向のデータ伝送を行います。
- X モード選択時、 C リモート S O T のリモート入力の " R Y 1 F " は送信停止入力 (T C D) となります。

4-4.取 付

4-4-1.取付穴加工

固定ネジには、M4ネジを推奨致します。



注1.CリモートSOTの固定用ネジは、締付トルク8kgf・cm 以下で固定して下さい。

4-4-2.設置場所の留意点

屋内に取付けて下さい。

次のような場所での使用は、誤動作・故障の原因となりますので避けて下さい。

水・油・塵・埃などが飛散し、光信号の減衰となる要因がある場所

溶剤の蒸気や腐食性ガスのある場所

尚、本体は樹脂材料を使用しておりますので、清掃にはシンナー系の溶剤は使用 しないで下さい。

受光部に太陽光・白熱電球など赤外成分を多く含んだ光(外乱光)が直接入光する場所

定格を超える温度・湿度・振動・衝撃が加わる場所

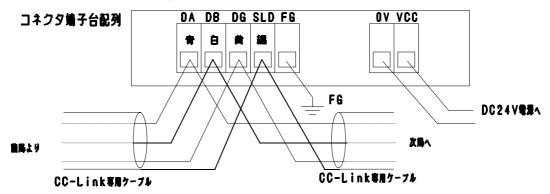
人・その他の障害物により、空間光伝送装置間の光路遮断を起こす要因がある場所 受光面の前面に反射物が接近する場所(光学干渉防止の為)

強磁界を発生する機器(磁石・モータ等)及び高周波ノイズ源(インバータ等)の ある場所

5.接 続

5-1.接続図

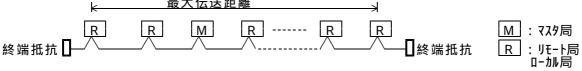
5-1-1. C リモートSOTの接続



電線のむき線長さは、7mmにして下さい。

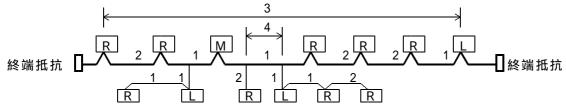
(2)リンクデータケーブルの相互接続(CC-Link Ver.1.10仕様の場合) 伝送速度の設定と使用する機器の構成によって局間距離・総延長距離が規定されます。 最大伝送距離

通信速度	156kbps	625kbps	2.5Mbps	5Mbps	10Mbps	
局間ケーブル長	20㎝以上	20㎝以上				
最大伝送距離	1200m	900m	400m	160m	100m	
	最大 伝 详 距 離					



T分岐接続の場合

•	伝送速度	156kbps	625kbps	2.5M/5M/10Mbpsは不可	
局間	マスタ . ローカル局 インテリシ゛ェントテ゛ル゛イス局	1m以上		リモート1/0局とリモートデバイス局のみのシステム	
ブル	と前後局間 1	2m以上		ロ-カル局とインテリジェントデバイスを含めたシステム	
長	リモ-トI/0局、リモ-ト デバイス局の局間 2	30㎝以上			
支線:	最大接続台数	6			
最大幹線長 3		500m	100m	終端抵抗間のケーブル長、支線長は含めない	
T 分岐間隔 4		制限なし			
最大支線長		8m		1分岐当たりのケーブル長	
総支線長		200m	50m	支線長の合計	
終端抵抗		110 1/2W × 2		幹線両端のDA-DB間に接続	
T分岐端子台 / コネクタ		端子台:市販品 コネクタ:FAセンサ用コネクタ		幹線側のケーブルは、被服をむく部分 を短くする。	



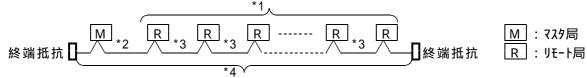
M : マスタ局 L : ローカル・インテリジェントデバイス局 R : リモートi/O・リモートデバイス局

注)「CC-Link Ver.1.10」仕様は、システム上のすべての機器およびケーブルが「CC-Link Ver.1.10」に対応している必要があります。

5-1-3.リンクデータケーブルの相互接続(CC-Link Ver.1.10以前の機器がある場合) 伝送速度の設定と使用する機器の構成によって局間距離・総延長距離が規定されます。 (FANC-SBとFANC-SBHの場合は、下表のようになります。)

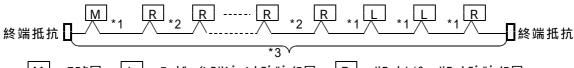
リモート1/0・リモートデバイス局のみで構成するシステムの場合

7 - 17 17	1717 3 -2 -7 4 1137-90	, , , , , , , , , ,		
総リモート	マスタ局の両端の	リモート局間最小	ケーブ ル総延長*4	
台数*1	ケーフ゛ル長 *2	ケーフ゛ル長*3	FANC-SB	FANC-SBH
64台以下	1.0 m 以上	0.3 m 以上	1200 m 以下	1200 m 以下
			600 m 以下	900 m 以下
			200 m 以下	400 m 以下
			110 m 以下	160 m 以下
		0.6 m 以上	150 m 以下	
		0.3 m 以上	50 m 以下	20 m 以下
		0.4 m 以上		30 m 以下
		0.6 m 以上	80 m 以下	
		0.7 m 以上		100 m 以下
		1.0 m 以上	100 m 以下	
48台以下		0.3 m 以上	50 m 以下	80 m 以下
		0.4 m 以上		100 m 以下
32台以下		0.3 m 以上		
	総リモ-ト 台数*1 64台以下	総リモート マスタ局の両端の 台数*1 ケープ・ル長*2 64台以下 1.0 m 以上 48台以下	台数*1 ケープ・ル長*3 64台以下 1.0 m 以上 0.3 m 以上 0.3 m 以上 0.4 m 以上 0.6 m 以上 0.7 m 以上 1.0 m 以上 0.3 m 以上 0.4 m 以上 0.3 m 以上 0.4 m 以上 0.3 m 以上 0.4 m 以上 0.4 m 以上	総リモート



ローカル局・インテリシ・ェントテ・ハ・イス局を含むシステム構成の場合

伝送速度	マスタ・ローカル・インテリシ・ェント テ・バ・イス局の両端の ケーフ・ル長 * 1	リモ-トI/O・リモ-トデバ イス局間最小ケ-ブル長 *2	ケープ ル総延長*3 FANC-SB	FANC-SBH
156 Kbps 625 Kbps 2.5 Mbps 5 Mbps	2.0 m 以上	0.3 m 以上	1200 m 以下 600 m 以下 200 m 以下 110 m 以下	1200 m 以下 600 m 以下 200 m 以下 110 m 以下 150 m 以下
10 Mbps		0.3 m 以上 0.6 m 以上 0.7 m 以上 1.0 m 以上	50 m 以下 80 m 以下 100 m 以下	50 m 以下 80 m 以下



M : マスタ局 L : ローカル・インテリジェントデバイス局 R : リモート1/0・リモートデバイス局

データリンクケーブルの両端に、マスタ・ローカルユニットに付属の終端抵抗を付けて下さい。終端抵抗は、ケーブルによって異なります。 FANC-SBおよびFANC-SBZには110 、FANC-SBHには130 を付けて下さい。

注)「CC-Link Ver.1.10」の対応は、システム上のすべての機器およびケーブルが「CC-Link Ver.1.10」に対応している必要があります。

詳しくは、CC-Linkシステム マスタ・ローカルコニット ューザーズマニュアルを参照して下さい。

5-1-4.接続台数

CリモートSOTは、占有局数1局のリモートI/Oユニットです。最大接続台数は、64台です。

他のユニットを接続する場合は、下記条件によって規定されます。

 $\{(1 \times a) + (2 \times b) + (3 \times c) + (4 \times d)\}\ 64$

a:1局占有ユニットの台数

b:2局占有ユニットの台数

c: 3局占有ユニットの台数

d: 4 局占有ユニットの台数

{ (16 x A) + (5 4 x B) + (88 x C) } 2304

A:リモートI/O局の台数

B:リモートデバイス局の台数

C:ローカル局、待機マスタ局、インテリジェントデバイス局の台数

5-2.配線についての注意事項

- (1)データリンクケーブル は C C L i n k 専用ケーブルで接続して下さい。 また、同一リンク内では、種類の異なったケーブルの混在使用は出来ません。 必ず同種のケーブルを使用して下さい。
- (2)ケーブルをコネクタ端子台へ接続する時は、シールド(編線)から露出する電線の長さをできるだけ短くして下さい。
- (3)データリンクケーブルの両端に、マスタ・ローカルユニットに付属の終端抵抗を付けて下さい。
- (4)電源のノイズを抑制するために電源ケーブルにノイズフィルタ・EMIフィルタ ・フェライトコアを入れると効果がある時があります。
- (5)電源ケーブル延長

電源ケーブル延長は、50m以内でもっとも短くなるように配線して下さい。 また、心線の太さは0.3mm²以上のケーブルを使用して下さい。 (50m以内に定電圧電源を用意して下さい。又、電圧降下にも注意して下さい。)

(6)ケーブルを布線する時、ノイズやサージ誘導を受けないように下記の点に注意して下さい。

データリンクケーブル・電源ケーブルを主回路や高圧電線・負荷線との近接や束線はしないで下さい。 (100mm以上離す)

CリモートSOTへの配線についても、リンクデータケーブルと電源ケーブルを離ようにして下さい。

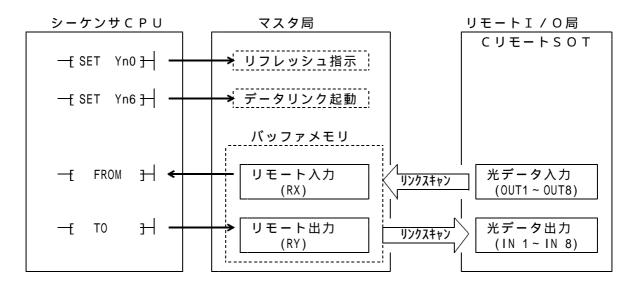
- (7)コネクタ端子台への配線は、心線が外にはみ出さないようにして下さい。また、編線が他の線と接触にないようにするために、チューブ等による絶縁処理を行って下さい。
- (8)振動により電線が断線しないように、ケーブルの固定を行って下さい。
- (9)データリンクケーブルのシールド(編線)は、ケーブルの両端で接地[D種接地(第3種接地)]して下さい。
- (10)「CC-Link Ver.1.10」の対応は、システム上のすべての機器およびケーブルが「CC-Link Ver.1.10に対応している必要があります。

6.プログラミング方法

6-1.データ交信処理の概要

6-1-1.交信方法

CリモートSOTとマスタ局との交信概要を下記に示します。



リフレッシュ指示(Yn0)をONします。

データリンク起動要求(Yn6またはYn8)をONします。

リンクスキャンにより、 C リモート S O T の光データ入力(OUT)がマスタ局のリモート 入力(RX)に格納されます。

FROM命令により、マスタ局のリモート入力(RX)を読み出します。

TO命令により、マスタ局のリモート出力(RY)へ書き込みます。

リンクスキャンにより、マスタ局のリモート出力 (RY)が C リモート S O T O 光データ 出力 (IN) に出力されます。

6-1-2. C リモート S O T のリモート入出力信号処理

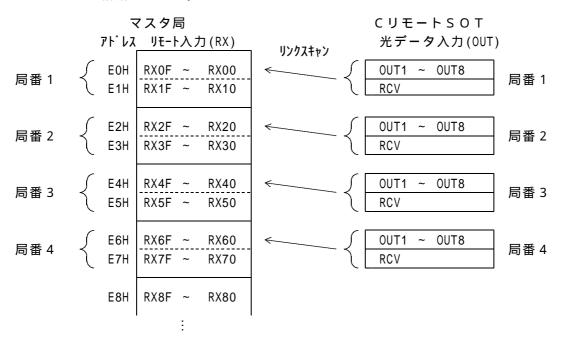
CリモートSOTのリモート入出力信号処理は、マスタ局のリモート入力(RX)、リモート出力(RY)を通して行ないます。

マスタ局のリモート入力 / 出力は、バッファメモリのアドレス $EOH \sim 15FH(RX)$ および $16OH \sim 1DFH(RY)$ に割り付けられています。

バッファメモリの詳細は、「6-3.マスタ局のバッファメモリ」を参照して下さい。

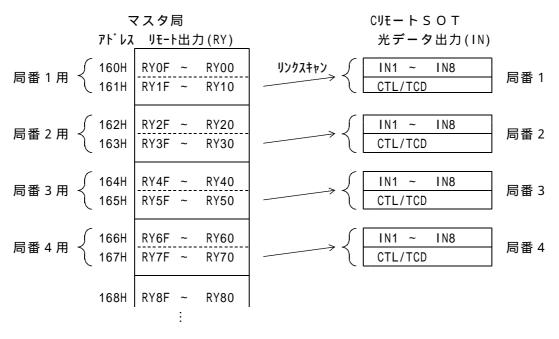
リモート入力(RX)

CリモートSOTの光データ入力は、リンクスキャンによって常時マスタ局のリモート 入力に格納されます。



リモート出力(RY)

マスタ局のリモート出力は、リンクスキャンによって常時 C リモート S O T の 光データ出力へ出力されます。



6-2.マスタ局の入出力信号

マスタ局のCPUユニットに対する入出力信号を下表に示します。

入出力信号の詳細については、CC-Link システムマスタ・ローカルユニットユーザーズマニュアルを参照して下さい。

表中のデバイスNo. 欄の" n"はマスタ局の先頭入出力番号で、マスタ局の前に装着されているユニットの点数により決まります。

例:マスタ局の先頭入出力番号が"X/Y20"の場合

 $X(n + 0) \sim X(n + 1F) = X20 \sim X3F$

 $Y(n + 0) \sim Y(n + 1F) = Y20 \sim Y3F$

入出力信号 一覧表

デバイスNO.	信号名称	デバイスNO.	信号名称
X n 0	ユニット異常	Y n 0	リフレッシュ指示
X n 1	自局データリンク状態	Y n 1	38.3
X n 2	パラメータ設定状態	Y n 2	(使用不可)
X n 3	他局データリンク状態	Y n 3	
X n 4	ユニットリセット受付完了	Y n 4	ユニットリセット要求
X n 5	(使用不可)	Y n 5	(使用不可)
X n 6	バッファメモリのパラメータによる データリンク起動正常完了	Y n 6	バッファメモリのパラメータによる データリンク起動要求
X n 7	バッファメモリのパラメータによる データリンク起動異常完了	Y n 7	(使用不可)
X n 8	E ² PROMのパラメータによる データリンク起動正常完了	Y n 8	E ² PROMのパラメータによる データリンク起動要求
X n 9	E ² PROMのパラメータによる データリンク起動異常完了	Y n 9	(使用不可)
X n A	E ² PROMへのパラメータ 登録正常完了	ΥnΑ	E ² PROMへのパラメータ 登録要求
X n B	E ² PROMへのパラメータ 登録異常完了	ΥnΒ	
XnC		YnC	
XnD	(使用不可)	ΥnD	
XnE		ΥnΕ	
XnF	ユニットレディ	Y(n+F)	
X(n+1)0		Y(n+1)0	
X(n+1)1		Y(n+1)1	
X(n+1)2		Y(n+1)2	
X(n+1)3		Y(n+1)3	
X(n+1)4		Y(n+1)4	(使 用 不 可)
X(n+1)5		Y(n+1)5	
X(n+1)6		Y(n+1)6	
X(n+1)7	(使用不可)	Y(n+1)7	
X(n+1)8		Y(n+1)8	
X(n+1)9		Y(n+1)9	
X(n+1)A		Y(n+1)A	
X (n+1)B		Y(n+1)B	
X (n+1)C		Y(n+1)C	
X(n+1)D		Y(n+1)D	
X(n+1)E		Y(n+1)E	
X(n+1)F		Y(n+1)F	

DS4-1991D

6-3.マスタ局のバッファメモリ

6-3-1.マスタ局のバッファメモリ

マスタ局のバッファメモリは、リモートユニットとCPUユニットとのデータ授受を行うためのものです。

下記にバッファメモリの割付けを示します。

バッファメモリの詳細については、CC-Link マスタ・ローカルユニットユーザーズマニュアルを参照して下さい。

マスタ局バッファメモリー覧表

アト・レス (16進)	項目	内容	読書き可否 3
0H ~ 5FH	パ゚ラメータ情報エリア	データリンクを実行するための情報(パラメータ)を格納 する	読出し/ 書込み可
60H ~ DFH	(使用不可) 1		
E0H ~ 15FH	リモート入力 (RX)	 リモート局/ローカル局からの入力状態が格納される	読出し専用
160H ~ 1DFH	リモート出力 (RY)	Jモート局/ローカル局への出力状態を格納する	書込み専用
1E0H ~ 2DFH	リモートレシ゛スタ(RWw)	Jモート局/ローカル局への送信データを格納する	書込み専用
2E0H ~ 3DFH	リモートレシ゛スタ(RWr)	Jモート局/ローカル局からの受信データが格納される	読出し専用
3E0H ~ 5DFH	(使用不可) 1		
5E0H ~ 5FFH	リンク特殊リレー(SB)	データリンク状態が格納される	読出し / 書込み可
600H ~ 7FFH	リンク特殊レシ・スタ(SW)	データリンク状態が格納される	音込の円 2
800H ~ 9FFH	(使用不可) 1		
AOOH ~ FFFH	ランタ゛ムアクセスハ゛ッファ	RIRD、RIWT等の専用命令で使用します	読出し / 書込み可

- 1 使用不可のエリアに書き込みを行わないで下さい。エラーが発生する可能性があります。
- 2 デバイスによって書き込み不可のものがあります。
- 3 読出し専用エリアには、シーケンサ C P U から書き込みしないで下さい。

6-3-2.パラメータ情報エリアの設定

データリンクを行うための条件をマスタ局のパラメータ情報エリアに設定します。

接続台数 (アドレス 01H、デフォルト 64)

マスタ局に接続されているリモート局 / ローカル局の台数を設定します。 (予約局を含む)

設定範囲は、"1~64台"です。

局数ではありません。

リトライ回数(アドレス 02H、デフォルト 3)

データリンク異常となったリモート局 / ローカル局に対して行うリトライ処理の回数を設定します。

設定範囲は、"1~7回"です。

設定された回数のリトライ処理を行っても、データリンクが正常に行えなかった リモート局 / ローカル局は、"データリンク異常局"となります。

自動復列台数(アドレス 03H、デフォルト 1)

1リンクスキャン中に復列できるリモート局 / ローカル局の台数を設定します。 設定範囲は、"1~10台"です。

CPUダウン時運転指定(アドレス 06H、デフォルト 0)

マスタ局の C P U ユニットが " 運転を停止するエラー " になったとき、データリンクを停止 (0 設定) するか続行 (1 設定) を設定します。

予約局指定(アドレス 10H~13H、デフォルト 0)

接続台数には含まれているが、実際には接続していないローカル局 / ローカル局がある場合、そのユニットがデータリンク異常とならないようにするために設定します。

実際に接続されているリモート局 / ローカル局に対して予約局指定を行うと、そのリモート局 / ローカル局とは一切データリンクできません。

予約局にする局番に該当するビットを"ON"します。

占有局数が2局以上のリモート局/ローカル局に対しても、局番設定スイッチで設定している局番の該当するビットのみを"ON"します。

下表の1~64は局番を示しています。

アト・レス	b15	b14	b13	b12	b11	b10	b9	b8	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0
10H	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
11H	32	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17
12H	48	47	46	45	44	43	42	41	40	39	38	37	36	35	34	33
13H	64	63	62	61	60	59	58	57	56	55	54	53	52	51	50	49

エラー無効局指定(アドレス 14H~17H、デフォルト 0)

電源断などによりデータリンクできなくなったローカル局 / リモート局を、マスタ局およびリモート局で"データリンク異常局"として扱わないようにする場合に設定します。ただし、エラーは検出できなくなります。

同じ局番に予約局指定がされている場合は、予約局指定が優先されます。

無効局にする局番に該当するビットを"ON"します。

占有局数が2局以上のリモート局/ローカル局に対しても、局番設定スイッチで設定している局番の該当ビットのみを"ON"します。

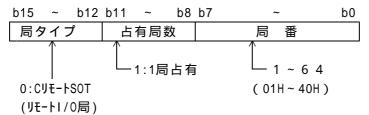
下表の1~64は局番を示しています。

アドレス	b15	b14	b13	b12	b11	b10	b9	b8	b7	b6	b5	b4	b3	b2	b1	b0
14H	16	15	14	13	12	11	10	9	8	7	6	5	4	3	2	1
15H	32	31	30	29	28	27	26	25	24	23	22	21	20	19	18	17
16H	48	47	46	45	44	43	42	41	40	39	38	37	36	35	34	33
17H	64	63	62	61	60	59	58	57	56	55	54	53	52	51	50	49

局情報(アドレス 20H~5FH)

接続されているリモート局 / ローカル局及び予約局に設定されているリモート局 / ローカル局のタイプを設定します。

設定データの構成



各ユニットに対するバッファメモリのアドレスは、下表のようになっています。

ユニット	アト・レス	ユニット	アト・レス	ユニット	アト゛レス	ユニット	アト・レス
1台目	20H	17台目	30H	33台目	40H	49台目	50H
2台目	21H	18台目	31H	34台目	41H	50台目	51H
3台目	22H	19台目	32H	35台目	42H	51台目	52H
4台目	23H	20台目	33H	36台目	43H	52台目	53H
5台目	24H	21台目	34H	37台目	44H	53台目	54H
6台目	25H	22台目	35H	38台目	45H	54台目	55H
7台目	26H	23台目	36H	39台目	46H	55台目	56H
8台目	27H	24台目	37H	40台目	47H	56台目	57H
9台目	28H	25台目	38H	41台目	48H	57台目	58H
10台目	29H	26台目	39H	42台目	49H	58台目	59H
11台目	2AH	27台目	3AH	43台目	4AH	59台目	5AH
12台目	2BH	28台目	3BH	44台目	4BH	60台目	5BH
13台目	2CH	29台目	3CH	45台目	4CH	61台目	5CH
14台目	2DH	30台目	3DH	46台目	4DH	62台目	5DH
15台目	2EH	31台目	3EH	47台目	4EH	63台目	5EH
16台目	2FH	32台目	3FH	48台目	4FH	64台目	5FH

6-3-3. C リモートS O T の入出力

CリモートSOTの光データ入力は、リンクスキャンによってマスタ局のバッファメモリのリモート入力(RX)エリアに常時格納されます。

CリモートSOTの光データ出力は、リンクスキャンによってマスタ局のバッファメモリのリモート出力(RY)エリアのデータが常時格納されます。

リモート入出力一覧

信号方向:	CUE-FSOT	マスタユニット	信号方向:	マスタユニット	CUE-FSOT
デバイスNO.	内	容	デバイスNO.	内	容
RX00	光データ入力	0UT 1	RY00 ~ RX0F	リザーブ	
RX01	"	0UT 2	RY10	光データ出力	IN 1
RX02	"	0UT 3	RY11	"	IN 2
RX03	"	OUT 4	RY12	"	IN 3
RX04	"	0UT 5	RY13	"	IN 4
RX05	"	OUT 6	RY14	"	IN 5
RX06	"	OUT 7	RY15	"	IN 6
RX07	"	0UT 8	RY16	"	IN 7
RX08 ~ RX0E	未使用		RY17	"	IN 8
RXOF	RCV	•	RY18 ~ RX1E	未使用	
RX10 ~ RX1F	リザーブ		RY1F	CTL/T	C D

O U T 1 ~ 8 (RX00 ~ RX07)

ノーマルSOTから送られたデータを出力します。

R C V (RX0F)

安定受光時に出力"1"となります。

I N 1 ~ 8 (RY10 ~ RY17)

ノーマルSOTに対して送信するデータを入力します。

CTL/TCD(RY1F)

SW2 "OFF"のとき"ON"にすると送受信停止します。(CTL)

SW2 "O N"のとき"ON"にすると送信停止します。(T C D)

6-3-4. リモート入力(RX)

CリモートSOTのリモート入力は、マスタ局バッファメモリのリモート入力の該当局番のバッファメモリに格納されます。

CリモートSOTの局番と、使用するバッファメモリアドレスの関係は下表のようになります。

マスタ局バッファメモリアドレス一覧 (C リモート S O T マスタ局 (RX))

局番	ハ゛ッファメモリ	局番	ハ゛ッファメモリ	局番	ハ゛ッファメモリ	局番	ハ゛ッファメモリ	局番	ハ゛ッファメモリ
	アト゛レス		アト゛レス		アト゛レス		アト゛レス		アト゛レス
1	EOH ~ E1H	1 4	FAH~ FBH	2 7	114H ~ 115H	4 0	12EH ~ 12FH	5 3	148H ~ 149H
2	E2H ~ E3H	1 5	FCH~ FDH	2 8	116H ~ 117H	4 1	130H ~ 131H	5 4	14AH ~ 14BH
3	E4H ~ E5H	1 6	FEH~ FFH	2 9	118H ~ 119H	4 2	132H ~ 133H	5 5	14CH ~ 14DH
4	E6H ~ E7H	1 7	100H ~ 101H	3 0	11AH ~ 11BH	4 3	134H ~ 135H	5 6	14EH ~ 14FH
5	E8H ~ E9H	1 8	102H ~ 103H	3 1	11CH ~ 11DH	4 4	136H ~ 137H	5 7	150H ~ 151H
6	EAO ~ EBH	1 9	104H ~ 105H	3 2	11EH ~ 11FH	4 5	138H ~ 139H	5 8	152H ~ 153H
7	ECH ~ EDH	2 0	106H ~ 107H	3 3	120H ~ 121H	4 6	13AH ~ 13BH	5 9	154H ~ 155H
8	EEH ~ EFH	2 1	108H ~ 109H	3 4	122H ~ 123H	4 7	13CH ~ 13DH	6 0	156H ~ 157H
9	F0H ~ F1H	2 2	10AH ~ 10BH	3 5	124H ~ 125H	4 8	13EH ~ 13FH	6 1	158H ~ 159H
1 0	F2H ~ F3H	2 3	10CH ~ 10DH	3 6	126H ~ 127H	4 9	140H ~ 141H	6 2	15AH ~ 15BH
1 1	F4H ~ F5H	2 4	10EH ~ 10FH	3 7	128H ~ 129H	5 0	142H ~ 143H	6 3	15CH ~ 15DH
1 2	F6H ~ F7H	2 5	110H ~ 111H	3 8	12AH ~ 12BH	5 1	144H ~ 145H	6 4	15EH ~ 15FH
1 3	F8H ~ F9H	2 6	112H ~ 113H	3 9	12CH ~ 12DH	5 2	146H ~ 147H	-	-

6-3-5. リモート出力(RY)

CリモートSOTへのリモート出力は、マスタ局のバッファメモリのリモート出力の 該当局番のバッファメモリに格納します。

CリモートSOTの局番と、使用するバッファメモリアドレスの関係は下表のようになります。

マスタ局バッファメモリアドレス一覧 (マスタ局(RY) CリモートSOT)

局番	ハ゛ッファメモリ								
	アト゛レス								
1	160H ~ 161H	1 4	17AH ~ 17BH	2 7	194H ~ 195H	4 0	1AEH ~ 1AFH	5 3	1C8H ~ 1C9H
2	162H ~ 163H	1 5	17CH ~ 17DH	2 8	196H ~ 197H	4 1	1B0H ~ 1B1H	5 4	1CAH ~ 1CBH
3	164H ~ 165H	1 6	17EH ~ 17FH	2 9	198H ~ 199H	4 2	1B2H ~ 1B3H	5 5	1CCH ~ 1CDH
4	166H ~ 167H	1 7	180H ~ 181H	3 0	19AH ~ 19BH	4 3	1B4H ~ 1B5H	5 6	1CEH ~ 1CFH
5	168H ~ 169H	1 8	182H ~ 183H	3 1	19CH ~ 19DH	4 4	1B6H ~ 1B7H	5 7	1D0H ~ 1D1H
6	16A0 ~ 16BH	1 9	184H ~ 185H	3 2	19EH ~ 19FH	4 5	1B8H ~ 1B9H	5 8	1D2H ~ 1D3H
7	16CH ~ 16DH	2 0	186H ~ 187H	3 3	1A0H ~ 1A1H	4 6	1BAH ~ 1BBH	5 9	1D4H ~ 1D5H
8	16EH ~ 16FH	2 1	188H ~ 189H	3 4	1A2H ~ 1A3H	4 7	1BCH ~ 1BDH	6 0	1D6H ~ 1D7H
9	160H ~ 171H	2 2	18AH ~ 18BH	3 5	1A4H ~ 1A5H	4 8	1BEH ~ 1BFH	6 1	1D8H ~ 1D9H
1 0	172H ~ 173H	2 3	18CH ~ 18DH	3 6	1A6H ~ 1A7H	4 9	1COH ~ 1C1H	6 2	1DAH ~ 1DBH
1 1	174H ~ 175H	2 4	18EH ~ 18FH	3 7	1A8H ~ 1A9H	5 0	1C2H ~ 1C3H	6 3	1DCH ~ 1DDH
1 2	176H ~ 177H	2 5	190H ~ 191H	3 8	1AAH ~ 1ABH	5 1	1C4H ~ 1C5H	6 4	1DEH ~ 1DFH
1 3	178H ~ 179H	2 6	192H ~ 193H	3 9	1ACH ~ 1ADH	5 2	1C6H ~ 1C7H	-	-

6-4. データ処理時間

CリモートSOTのデータ時間は下記のようになります。

6-4-1.データ送信完了までの時間

最大処理時間 = MS + LS x 2 + 光伝送時間 x 2

6-4-2.受信データ読出完了までの時間

最大処理時間 = MS x 2 + LS x 2

MS:マスタ局シーケンスプログラムのスキャンタイム

LS: リンクスキャンタイム

光伝送時間:CJE-トSOTがノーマルSOTに光伝送を行う時間

M/SE-F:15msMAXXモード : 20 m s M A X

CC-Linkのリンクスキャンタイムの計算式を下記に示します。

 $LS = BT\{29.4 + (NI \times 4.8) + (NW \times 9.6) + (N \times 32.4) + (ni \times 4.8) + (nw \times 9.6)\} + ST$ *2 + {交信異常局数×48×BT×リトライ回数}

*2:交信異常局が存在しているときのみ

BT:定数(伝送速度)

N I : a,b,cの中で最終局番(占有局数を含む) ただし、8の倍数とする。

NW:b,cの中で最終局番(占有局数を含む

N :接続台数

ni:a+b+c

nw:b+c

ST:定数(ただし ~ の内で一番大きい値とする)

 $800 + (a \times 15)$

 $900 + (b \times 50)$

c 26のとき:1200+(c×100)

c > 26のとき: 3700 + {(c - 26) x 25}

a:リモートI/O局の合計占有台数

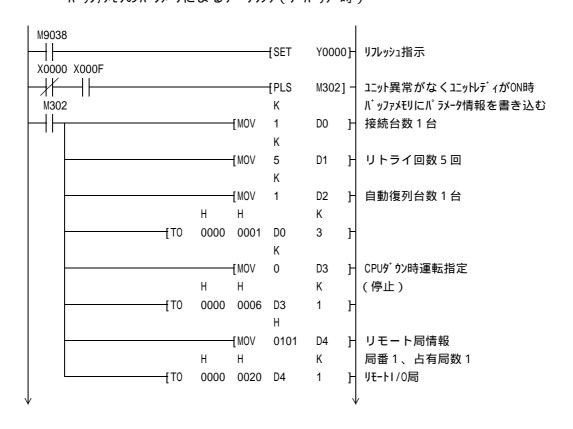
b:リモートデバイス局の合計占有局数

c:インテリジェントデバイス局(ローカル局を含む)の合計占有局数

6-5. プログラミング

PCプログラムは、プログラム例を利用して作成して下さい。 この項は、ACPUとAJ61bT11及び CUE-FSOTを次の様に設定した場合を例にした参考 説明です。 システム構成例 AJ61BT11を 0 スロットに装着 0スロット CUE-トSOTの局番を"1"に設定 AJ61 源 ACPU 接続は、CリモートSOT ュ BT11 1台のみ 送信データはB0010~B001F、 ッ 受信データはB0000~B000Fに格納 ・局番01

(1)パラメータ用プログラム パラメータ設定を行うプログラム例です。 バッファメモリのパラメータによるデータリンク(デバッグ時)



```
M302
                                 SET
                                       M303 }
                                                コニット異常がなくコニットレディがONの時
M303
                                                バッファメモリのパラメータによるデータリンク
                                                起動要求をONする
                                 -{SET
                                        Y0006]
X0006
\dashv \vdash
                                                データリンク起動正常完了時
                                        Y0006}
                                 -{RST
                                                データリンク起動要求OFFする
                                       M303 }
                                 -{RST
X0007
                       Н
\dashv
                                                データリンク起動異常完了時
                 FROM 0000 0668 D10
                                                自局パラメータ情報を呼び出し、
                                 RST
                                        Y0006}
                                                データリンク起動要求OFFする
                                 -{RST
                                        M303 }
    E<sup>2</sup>PROMへのパラメータ登録
X0020 X0000 X000F
                                               登録指令(Y20)でE 2 PROMにパラメータを
                                 -{PLS
                                       M304 }
M304
                                               登録する
                                 - SET
                                        M305 }
M305
                                               ユニット異常がなくユニットレディがONの時
                                 -{SET
                                        Y000A}
                                               パラメータ登録要求をONする
X000A
                                 -FRST
                                        Y000A1
                                               E 2 PROMにパラメータ登録正常完了時
                                               パラメータ登録要求0FFする
                                       M305 }
                                 RST
X000B
                 FROM 0000 0668 D10
                                               E 2 PROMにパラメータ登録異常完了時
                                               自局パラメータ情報を呼び出し
                                               パラメータ登録要求OFFする
                                        Y000A]
                                 -{RST
                                 -{RST
                                       M305 }
    E²PROMのパラメータによるデータリンク (運転時)
X0000 X000F
#
                                 -{PLS
                                       M300 ]
                                                ユニット異常がなくユニットレディがONの時
M300
                                                E 2 PROMのパラメータによるデータリンク起動
                                 -{SET
                                       M301 }
                                                要求ONする
M301
\dashv \vdash
                                 SET
                                       Y0008 1
X0008
\dashv \mid
                                 RST
                                       Y0008 1
                                               データリンク起動正常完了時
                                               データリンク起動要求OFFする
                                 RST
                                       M301
X0009
                            Н
                 FROM 0000 0668 D10
                                               データリンク起動異常完了時
                                               自局パラメータ情報を呼び出し、
                                       Y0008 1
                                               データリンク起動要求OFFする
                                 RST
                                 -{RST
                                       M301
```





(3)プログラム作成上の注意事項

マスタ局に接続されているリモート局 / ローカル局に対する交信は、各命令の実行を行う前に必ずマスタ局のリフレッシュ指示 (Yn0)およびデータリンク起動要求 (Yn6またはYn8)を"ON"して下さい。

デバック時には、マスタ局バッファメモリのパラメータ情報エリアに必要な情報を書込み、バッファメモリのパラメータによるデータリンク起動 (Yn6) を行います。 運転時には、 $E^2PROM へ パラメータ登録を行い、<math>E^2PROM$ のパラメータによるデータリンク起動 (Yn8) を行います。

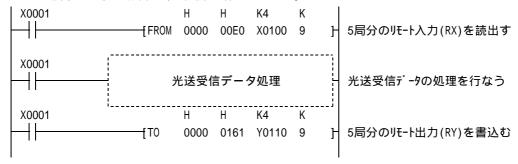
C リモートSOTの入出力信号で、リザーブのデバイスは、システムで使用しています。

万一、 PC プログラムで使用 (ON) した場合には、 C リモート SOT としての機能は保証できません。

TO/FROM命令は、命令実行のたびにマスタユニットに対する処理を行います。 できるだけ実行回数が減るようにプログラムを作成して下さい。

(実行回数が多いと、リモートユニットが自動復列しない事があります。)

例、5局の場合は、下例の様にします。



7 . トラブルシューティング

7-1.トラブル発生時の確認

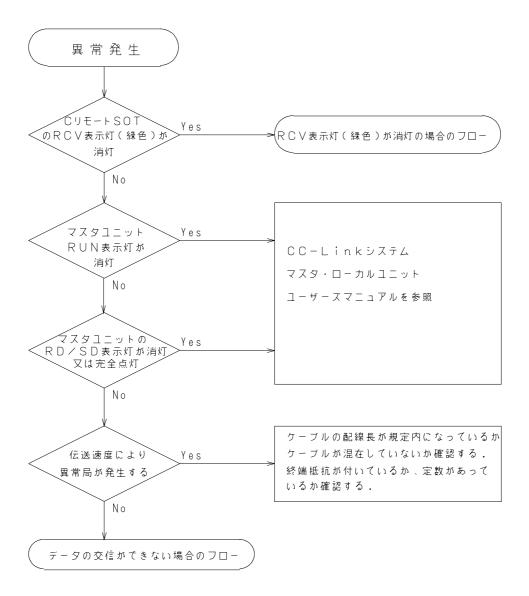
トラブル内容ごとのチェック内容と処置方法を下表に示します。

トラブル内容	チェック内容	確認方法
システム全体が	ケーブル接続	目視または回線テストによってケーブル状態を確認する
データリンク		回線状態(SW0090)を確認する
できない	終端抵抗	両端のユニットに終端抵抗を接続する
C C 10.41	W >100 3 EW 37 C	ケープルにあった終端抵抗か確認する
	マスタ局CPUのIラ-発生	シーケンサCPUのエラーコードを確認し、処理を行う
	パラメータ設定	川゚ラメータの内容を確認する
	データリンク起動要求	データリンク起動要求(Yn6またはYn8)をONしたこと
	, ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,	を確認する
	マスタ局のエラー発生	自局パラメータ状態(SW0068)、スイッチ状態(SW006A)、
	(////3/07_///02	実装状態(SW0069)、マスタ局のERR LEDの点滅
		を確認する
	同期モード	同期モードでスキャンタイムが最大値を超えている時は
		非同期モードにするか伝送速度を遅くする
リモート局と	データリンクしているか	リモート局のLED表示、マスタ局の他局交信状態確認する
データ交信が	予約局か	川゚ラメータの内容を確認する
行えない	局番設定はパラメータと	」パックの内容とリモート局の局番設定を確認する
1372.000	一致しているか	
	局番が重複して	↓ IJモート局の局番設定を確認する
	いないか	
	アドレスはあっているか	局番に対して正しいアドレスになっているか確認する
異常局を検出	エラー無効局か局番が	パラメータの内容を確認する
できない	重複していないか	リモート局の局番設定を確認する
リモート局が立ち	パラメータ設定とユニットの	パラメータの内容とリモート局の局番設定を確認する
上がらない	設定があっているか	
	局番が重複して	リモート局の局番設定を確認する
	いないか	
伝送速度に	他局交信状態(SW0080	異常局のスイッチ設定を確認する
より異常局が	~83)で異常局確認	
発生する	遅い伝送モードに変更	ケーブルの接地状態を確認する
	するとよくなるか	ケーブル配線を確認する(混在、接続不良等)
		ケーブルにあった終端抵抗か確認する
光送信できない	アドレスはあっているか	局番に対して正しいアドレスになっているか確認する
	送信停止中か	CTL/TCDがOFFしているか確認する
光受信できない	アドレスはあっているか	局番に対して正しいアドレスになっているか確認する
	相手機の電源はONか	相手機のPOW表示灯は点灯しているか確認する
	相手機は送信して	相手機のCTL/TCDがOFFしているか確認する
	いるか	
	光軸は合っているか	光伝送状態表示灯のRCVが点灯しているか確認する
	送受信停止中か	CTLが0FFしているか確認する
自動復列しない	TO/FROM命令が多いか	TO/FROM命令を減らす。伝送速度を下げる。

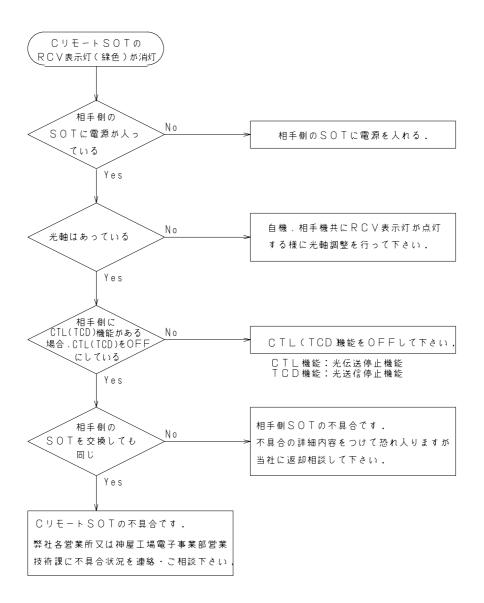
7-2.トラブルシューティング

CリモートSOTとの交信を行う場合の簡単なトラブルシューティングの方法を説明します。尚、CPUユニットやマスタ・スレーブユニットに関するトラブルは、該当するユーザーズマニュアルを参照して下さい。

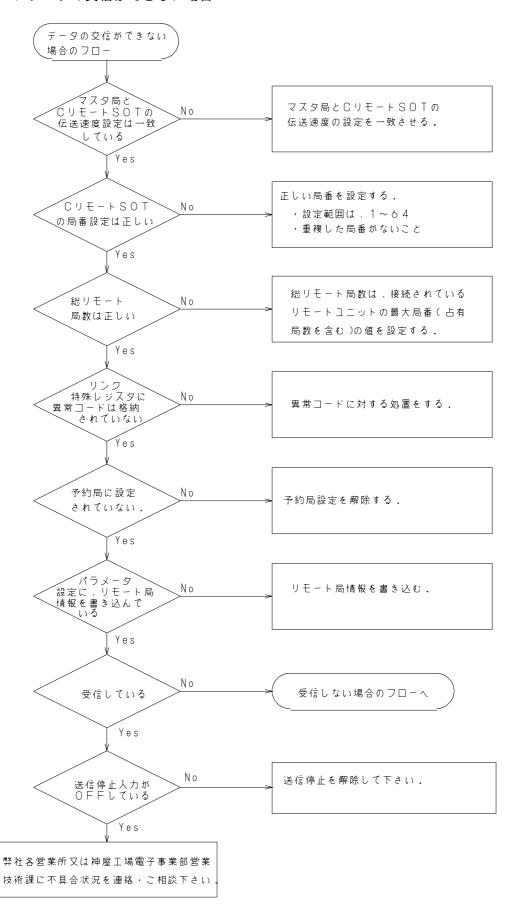
7-2-1.トラブルシューティングフロー



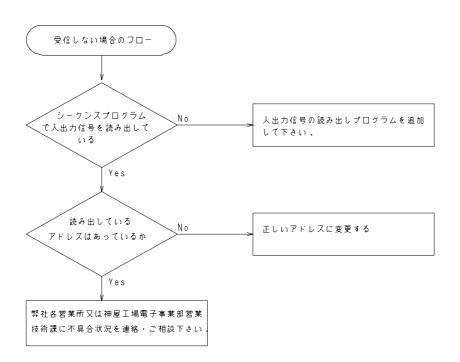
7-2-2. R C V 表示灯(緑色)が消灯の場合



7-2-3.データの交信ができない場合



7-2-4.受信しない場合



8.保守点検

SOT-CP801 シリーズの保守点検は、下記の内容を実施して下さい。 表中の点検周期は、標準的な目安です。使用状況・環境条件などを考慮して、適宜実 施願います。

注意

点検作業を行う時は、本機周辺の機器が不意に動かないよう、十分な安全措置を講じて下さい。

		I
点 検 項 目	点検内容	実施周期
光軸面の清掃	柔らかい布で送受信部窓の汚れを拭き 取って下さい。 シンナー・アルコールなどの溶剤は、 使わないで下さい。	3 カ月
銘板の清掃	柔らかい布で銘板の汚れを拭き取り、 表示内容がよく見える様にして下さい。 シンナー・アルコールなどの溶剤は、 使わないで下さい。 銘板がはがれたり、表示が読めなくなった場合は、新しい銘板を貼って下さい(有償)。	
通信範囲の確認	光軸ずれがおきていないか、本体の R C V表示灯の点灯範囲で確認して下さい。	
締付けの点検	本体各部のネジに緩みがないか点検し て下さい。	
ケーブルの点検	ケーブルやコネクタの破損が無いか、 確認して下さい。	

9. 仕 様

9-1. C C - L i n k 仕様

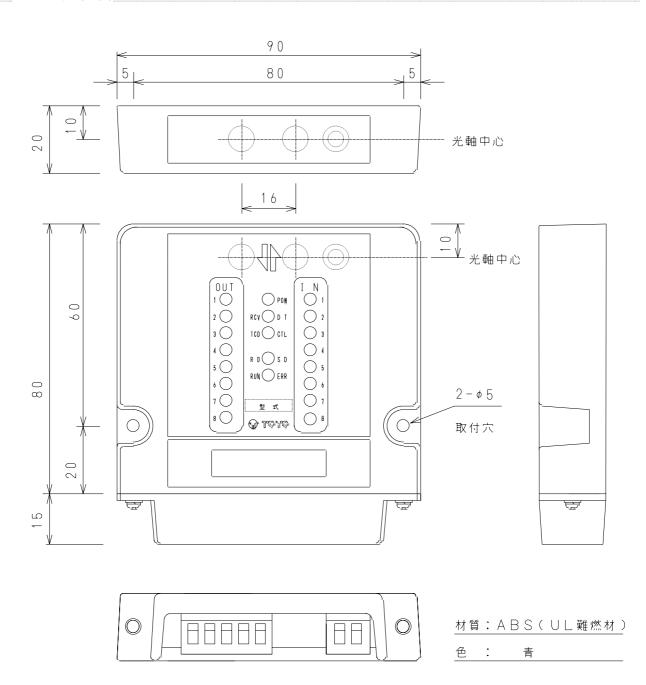
項 目	内容
適用シーケンサ	三菱電機㈱製 MELSEC Aシリーズ/QnAシリーズ/Qシリーズ
適用マスタユニット	AJ61BT11, A1SJ61BT1, AJ61QBT11, A1SJ61QBT11, QJ61BT11
交信方式	Control & Communication Link (CC-Link)
占有局数	1局
伝送経路	パス方式
伝送フォーマット	HDLC方式
リンク接続	コネクタ端子台 (MSTB 2.5/5-ST-5.08 PHOENIX CONTACT製)
接続ケーブル	CC-Link専用ケープ・ル
最大伝送距離	1200m~100m(伝送速度に依存)
伝送速度	10M、5M、2.5M、625K、156Kbpsのいずれかを選択

[2]光伝送仕様

	I						
項 目		内	容				
形 式	SOT-CP801H	SOT-CP801S	SOT-CP803H	SOT-CP803S			
光軸方向	ヘット゛オン	サイト゛オン	ヘット゛オン	サイト゛オン			
定格電源電圧	DC24V						
使用電源電圧	DC 18~30 V						
消費電流	100mA MAX						
伝 送 距 離	0 ~ 1 m(光量調整ボリウム MAX時) 0 ~ 3 m(光量調整ボリウム MAX時)						
指 向 角	30°以上 (設定)	巨離 1m時)	1m時) 5°以上 (設定距離 3m時)				
伝 送 方 式	半二重双方向						
検定方式	ピット反転随時比較						
伝 送 時 間	15 ms MAX(M/St-ド時)、20ms MAX(Xt-ド時)						
投 光 素 子	近赤外発光ダイオード						
受光素子	フォトトランシ゛スタ						
伝 送 点 数	入力8ピット/出力8ピット						
制御入力点数	1点(CTL/TCD)						
制御出力点数	1点(RCV)	1点(RCV)					
スイッチ	局番設定(ロータリースイッチ×2) 伝送速度設定定(ロータリースイッチ) 動作モード切替 (DIPスイッチ)						
表示灯	POW表示 : 電源ON時(赤)点灯 CTL/TCD表示 : CTL入力「ON」時(赤)点灯 DT/RCV表示 : データ正常受信時(赤)点灯 LN表示 : 各光出力データ「ON」時(赤)点灯 OUT表示 : 各光入力データ「ON」時(緑)点灯 RUN表示 : マスタコニットと正常にデータ交信している時(緑)点灯 ERR表示 : 受信データエラー時(赤)点灯,正常交信時消灯 SD表示 : リンクデータ受信時(緑)点灯 RD表示 : リンクデータ受信時(緑)点灯						

項目	内容
使用周囲温度	-10~50 但し、氷結しないこと。
使用周囲湿度	40 ~ 85%RH 但し、結露しないこと。
使用周囲照度	4,000 Lx以下 但し、受光部に外乱光が直接入光しないこと。
耐 振 動	10~55 Hz 複振幅1.5mm X,Y,Z 3方向各2時間
耐 衝 撃	500 m/s ² (約50G) X,Y,Z 3方向各20回
保護構造	IP40
電源接続	コネクタ端子台 (MSTB 2.5/2-ST-5.08 PHOENIX CONTACT製)
外 形 寸 法	90mm(W)×80mm(D)×20mm(H) 詳細は,「10.外形図」参照

10.外形図



11.保 証

11-1.保証期間

ご指定場所に納入後1年と致します。

11-2.保証範囲

上記保証期間中に当社の責により故障を生じた場合は、故障部分の交換、又は修理を当社の責任において行います。但し、次に該当する場合は、この保証の対象範囲から除外させて頂きます。

ユーザー側の不適当な取扱い、並びに使用による場合 故障の原因が本装置以外の事由による場合 当社以外の改造、又は修理による場合 その他 天災・災害などの当社の責にあらざる場合

尚、ここでいう保証は、本装置単体の保証を意味するもので、本装置の故障により 誘発される損害はご容赦頂きます。

12.改訂履歴

日 付	改 訂 內 容	担	当
1999年 1月	初版発行	開	2
1999年 5月	設定距離3m仕様品追加	開	2
1999年 6月	終端抵抗の記述追記 "B"付 TRE設定、出力モート・変更	開	発
1999年 8月	プログラム作成上の注意事項追加 "C"付 (TO/FROM命令)	開	発
2000年 9月	CC-Link Ver.1.10対応のための変更 "D"付	開	発
	以下余白		